

MACHINE	Chariot télescopique	TH 6.20	
	Capacité de levage maximale	6.000 kg (CDG 600 mm)	
	Hauteur de levage maximale	19,2 m	
MOTEUR - DEUTZ	Modèle	Deutz TCD 3.6 L4 - stage IV	Deutz TCD 3.6 L4 EDG - stage 3A compliant
	Puissance nominale	100 kW - 134 cv à 2.200 t/min	100 kW - 134 cv à 2.200 t/min
	Couple maxi	500 Nm à 1.600 t/min	500 Nm à 1.600 t/min
	Cylindrée	3,6 l	3,6 l
	Cylindres	4 en ligne	4 en ligne
	Injection	Diesel à injection directe turbocompressé	Diesel à injection directe turbocompressé
	Refroidissement	Eau – intercooler	Eau – intercooler
TRANSMISSION	Type	Hydrostatique	
	Modèle	Bosch – Rexroth	
	Pression maximale	500 bar	
	Cylindrées	Pompe à cylindrée variable contrôlée électroniquement. Moteur à cylindrée variable	
	Boîte de vitesse	Boîte à 2 rapports avant et arrière	
ESSIEUX ET FREINS	Type	Essieux avec réductions épicycloïdales	
	Essieu arrière	Oscillant, braquant avec blocage hydraulique automatique	
	Essieu avant	Directeur - basculant - à déplacement latéral	
	Frein de service	Multidisque à bain d'huile sur chaque essieu	
	Frein de stationnement	Hydraulique de type négatif	
	Dimensions des pneus	445/65 R22,5	
PERFORMANCES	Vitesse de déplacement maxi	40 km/h	
	Effort de traction maximale au crochet	66 kN	
	Pente franchissable	44%	
	Rayon de giration (à l'extérieur des fourches)	5.300 mm	
POIDS	Totale à vide	14.500 kg	
	Essieu avant à vide (flèche rétracté et baissée)	6.000 kg	
	Essieu arrière à vide (flèche rétracté et baissée)	8.500 kg	
CAPACITÉ RÉSERVOIRSET CIRCUITS		Deutz stage IV	Deutz stage3A
	Carburant	150 l	150 l
	AdBlue	10 l	n.a.
	Huile hydraulique	170 l	170 l
	Huile moteur	9 l	9 l
	Système de refroidissement	23 l	23 l
CIRCUIT HYDRAULIQUE	Pression maxi	350 bar	
	Système	Load sensing	
	Pompe hydraulique	Bosch Rexroth – Cylindrée variable	
	Distributeur pour mouvements flèche et tourelle	Danfoss – Valve électro-proportionnelle SIL 2	
	Distributeur pour stabilisateurs	Bosch Rexroth – Activation électrohydraulique	
	Commandes	2 joysticks Danfoss à commande électrohydraulique proportionnelle avec dispositif 'homme mort' - Gestion avec technologie CAN bus	
NORMES DE CONFORMITÉ	EN 13849 : concernant la sécurité de toutes les commandes de la machine EN 1459 : concernant les chariots télescopiques tout-terrain EN 13000 : concernant la norme des grues hydrauliques EN 280 : concernant la norme des plateformes élévatrices FOPS/ROPS 97/68/CE : concernant les normes d'émissions des moteurs		

Les données contenues dans cette brochure sont informatives et peuvent être modifiées sans préavis

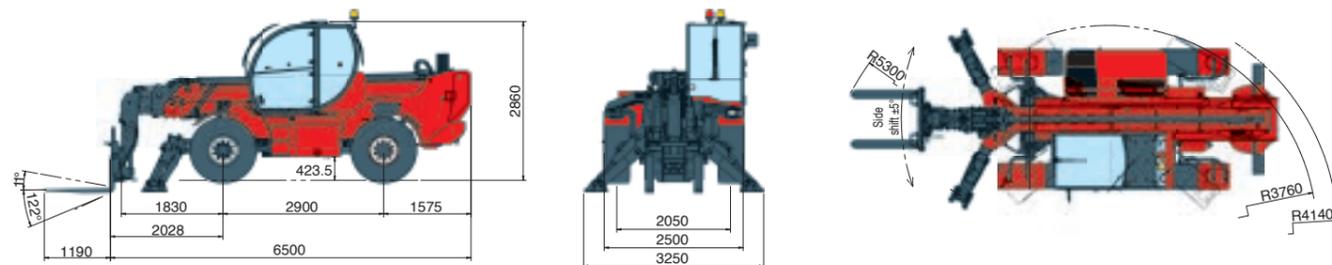
Gruppo Industriale FG - 17C0252

MAGNI

TELESCOPIC HANDLERS



Hauteur de levage maximale: 19,2 m
Porté maximum de la flèche: 14,6 m
Transmission hydrostatique à commande électronique
Correcteur de dévers automatique
Stabilisateurs pivotantes



REV01

TH6.20

Magni Telescopic Handlers srl

Via Magellano, 22 - 41013 Castelfranco Emilia, Modena, Italia - Tel: +39 059 8630811 - Fax: +39 059 8638012

commerciale@magnith.com - www.magnith.com

Diagramme sur stabilisateurs

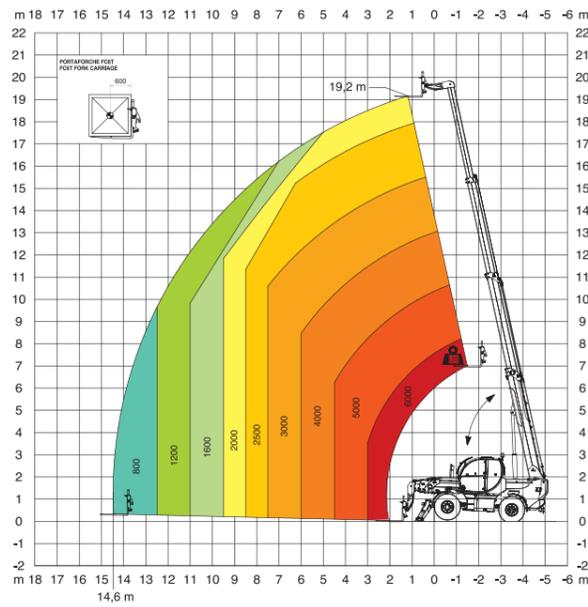
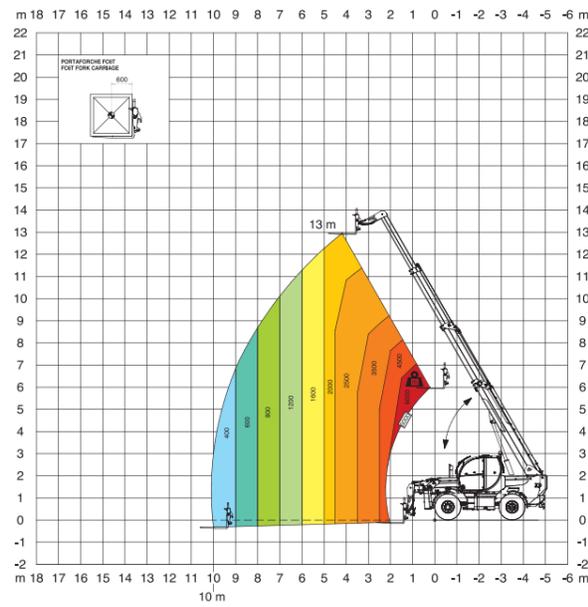
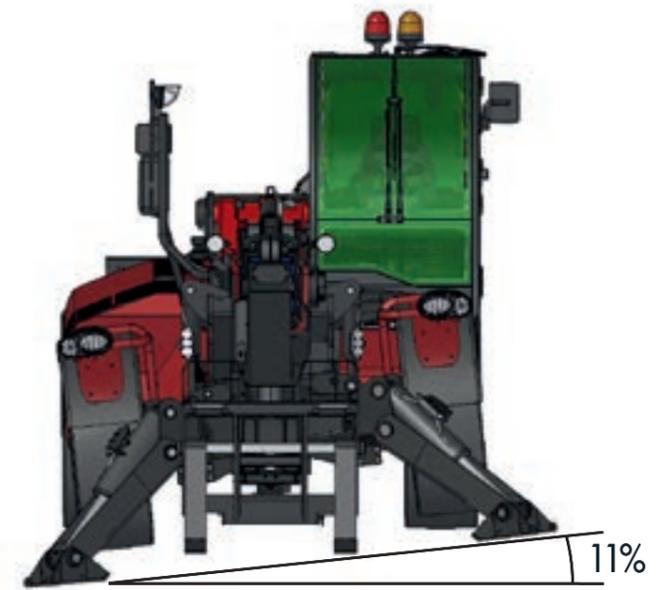
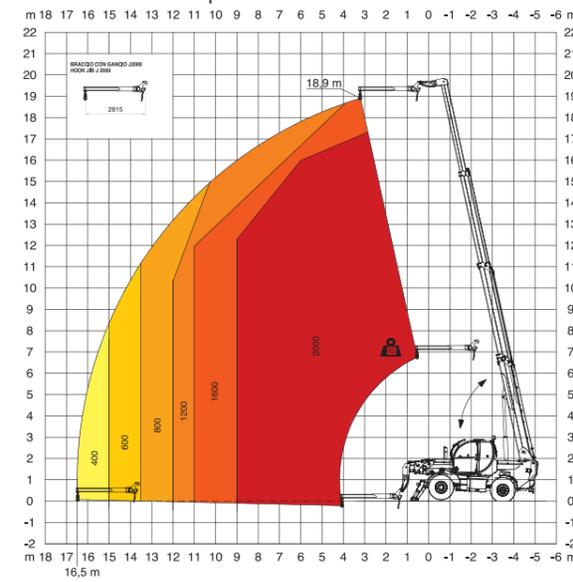


Diagramme sur roues



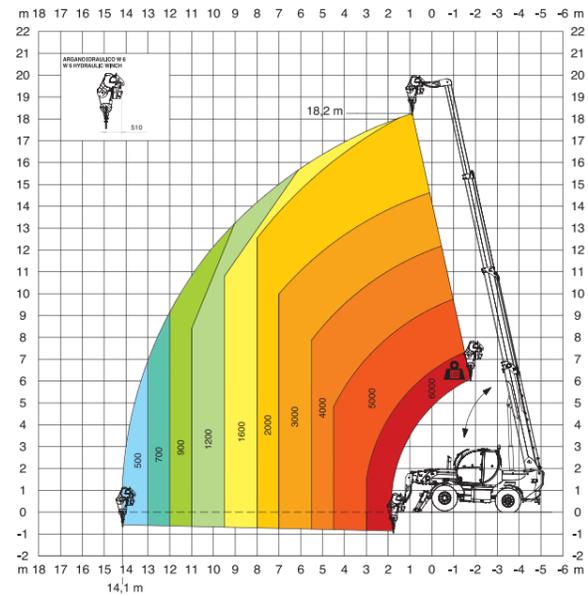
J 2000
potence 2.000 KG



Le correcteur de devers intervient aussi bien sur les roues que sur les stabilisateurs car le pont avant est solidaire des stabilisateurs

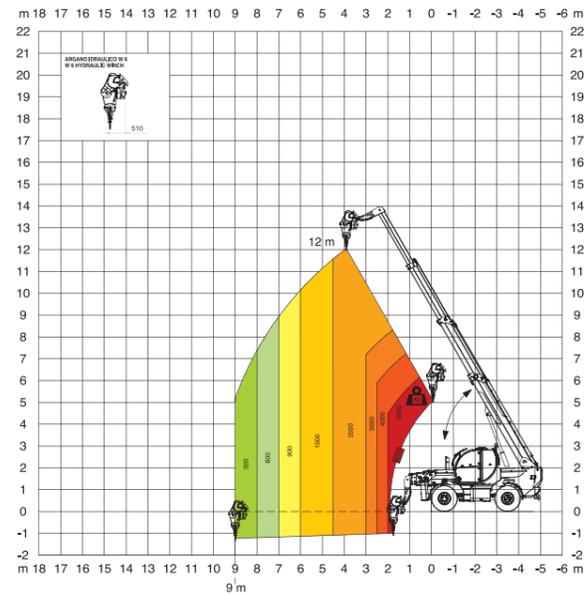
W 6

Treuil 6 tonnes sur stabilisateurs



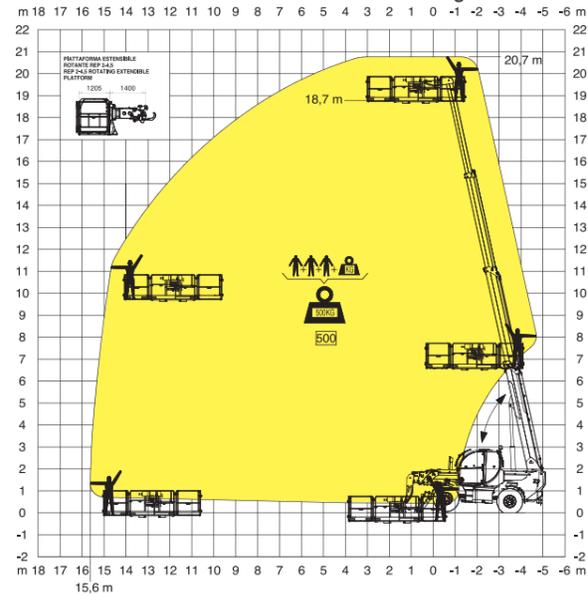
W 6

Treuil 6 tonnes sur roues



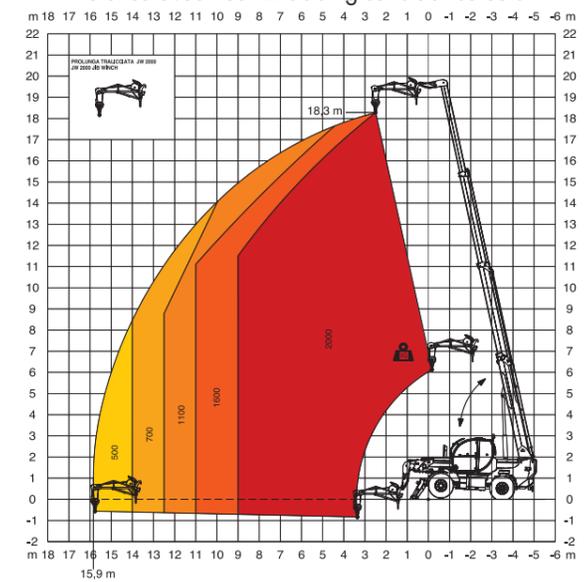
REP 2-4,5

Nacelle extensible rotative 500kg



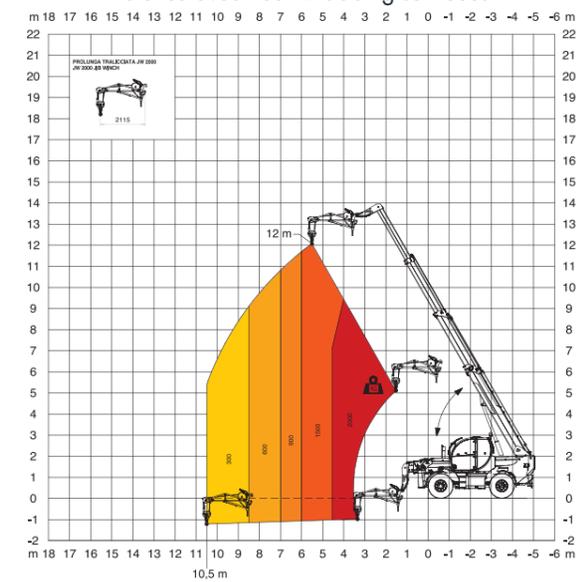
JW 2000

Potence avec treuil 2 000 kg sur stabilisateurs



JW 2000

Potence avec treuil 2 000 kg sur roues



Cet élévateur télescopique est doté de déplacement latéral permettant le mouvement latéral de la partie arrière du châssis, et avec celui-ci, du bras télescopique par rapport à l'axe longitudinal de la machine pour corriger la position de la charge sans avoir besoin de déplacer le véhicule. En effet ce système permet un déplacement latéral de +/- 5° qui correspondant à un déport latéral de +/- 1,5 m avec le bras entièrement sorti, indépendamment de l'accessoire monté.